



Guide d'Inspection Équipement de Protection Individuelle

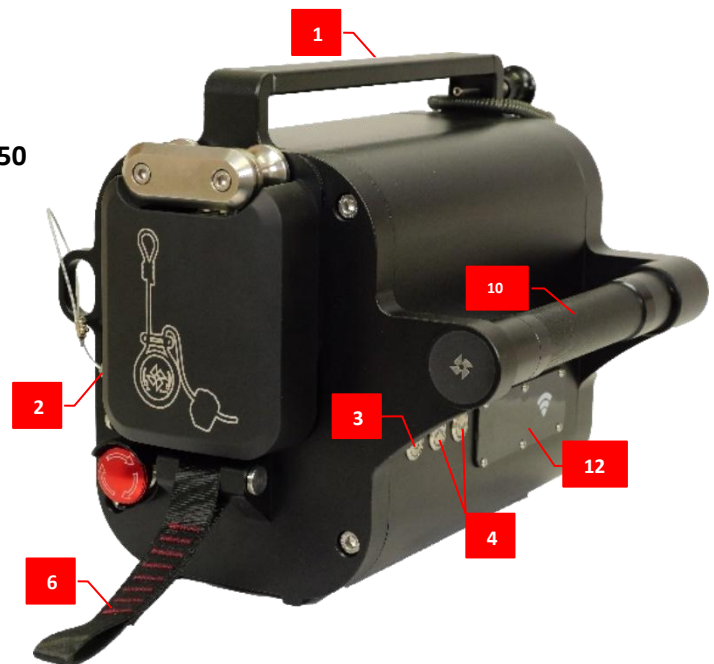
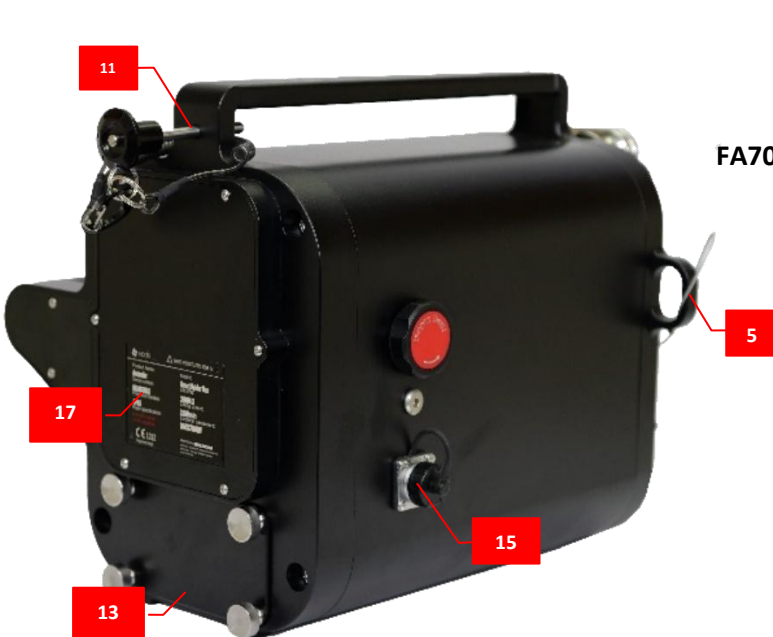
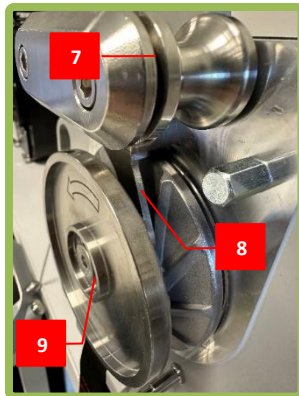
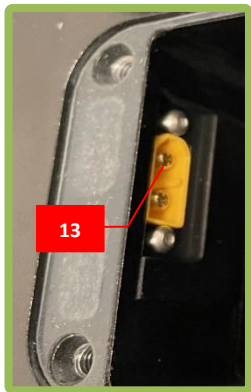
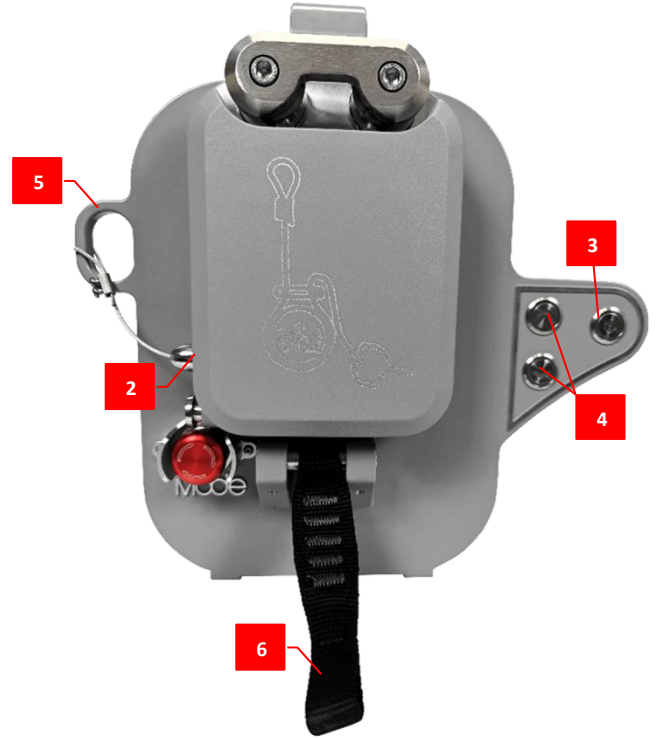
Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Vérification Visuelle et Fonctionnelle

Doc : Gi48-202412-17



Directive Machine 2006/42/CE - Electro Magnetic Compatibility Directive 2014/30/EU - Radio Equipment Directive 2014/53/EU - Low Voltage Directive 2014/35/EU
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000

Page 1/3





Doc : Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Vérification Visuelle et Fonctionnelle
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Accompagner de la notice d'utilisation du produit, de la fiche journal d'inspection et sans outillage spécifique ou appareil de mesure particulier. Observer visuellement et au toucher chaque composant du produit afin de détecter des anomalies. Si un point de contrôle ci-dessous était défectueux, il est obligatoire de ne plus utiliser l'appareil et de le remplacer par un appareil conforme ou de le retourner soit à Kratos Safety, soit un centre agréé afin de réaliser les réparations. L'utilisation de cette fiche aux fins d'inspection périodique est réservée aux personnes compétentes.

Contrôler visuellement l'aspect du Smart Spider ; celui-ci doit être contrôlable

Page 2/3

1 Poignée de transport :

Elle permet le portage de l'appareil ; vérifier son état : pas de déformation, ainsi que sa tenue, elle doit être solidaire du Smart Spider.

2 Capot de protection de la poulie et câblette :

Son rôle est de protéger l'accès à la poulie ; vérifier son état : pas de déformation. Le capot est équipé d'un bouton-poussoir ; vérifier que lorsqu'il est pressé celui-ci libère le capot, le capot est également positionné sur le Smart Spider avec 4 axes, ainsi qu'une câblette anti-perte ; vérifier la présence, l'état et la tenue des composants.

3 Bouton de mise en marche :

Il permet la mise en marche et l'arrêt du Smart Spider ; vérifier que celui-ci s'allume ou s'éteint lorsqu'il est pressé.

4 Bouton de montée / descente :

Ils servent à la permutation entre la montée et la descente ; vérifier indépendamment le fonctionnement des boutons : lorsqu'un bouton est pressé, celui-ci doit s'allumer et éteindre l'autre.

5 Point d'accrochage pour le positionnement du Smart Spider :

Celui-ci est dédié au stockage en suspension du Smart Spider ; vérifier sa présence et son état : pas de déformation ou fissure.

6 Longe de connexion :

Elle permet soit la connexion avec le point d'accrochage du harnais, soit la connexion avec un point d'ancrage, elle est reliée au Smart Spider par un axe de liaison qui est maintenue avec des vis sans tête et un circlip. Vérifier la présence, l'état, la tenue et le serrage des composants : pas de déformation, coupure ou d'autre défaut qui pourrait réduire leur résistance.

7 Guide corde et galets :

Cet ensemble est prévu pour le guidage de la corde sur la poulie d'entraînement ; vérifier la rotation des galets ainsi que leur état : pas de déformation, ils sont maintenus par le guide corde qui est relié au Smart Spider avec des vis. Vérifier la présence, l'état des composants et le serrage des vis.

8 Ejecteur de corde :

Son rôle est d'éjecter la corde de la poulie d'entraînement, il est relié à son support avec deux vis, et le support est également fixé au Smart Spider avec deux autres vis. Vérifier leurs présences et l'état des composants, pas de déformation ou de partie coupante, vérifier également le serrage des vis.

9 Poulie d'entraînement :

Elle permet le passage du cordage et de maintenir l'effort sur celui-ci, elle est reliée à l'axe du moteur avec une vis ; vérifier leur état : pas de déformation, ou de partie coupante. Vérifier la gorge par laquelle passe la corde, contrôler le serrage de la vis. Vérifier que la poulie est bien fixée sur l'axe principal sans aucun jeu.

10 Variateur de vitesse :

Il permet de faire varier la vitesse de rotation de la poulie ; vérifier son état : pas de déformation, et son fonctionnement en le tournant jusqu'à la butée : lorsqu'il est relâché, il doit revenir de lui-même dans sa position initiale sans aucune aide.

11 Bouton ou levier de descente d'urgence :

Le bouton ou levier de descente d'urgence sert à désactiver le frein moteur du Smart Spider et permet une descente d'urgence ; vérifier l'état du bouton ou levier : pas de déformation. Le levier est équipé d'une longe anti-perte : vérifier sa présence et son état, vérifier qu'il se positionne dans son logement.

12 Écran :

Son rôle est d'afficher les informations relatives à la batterie ; vérifier qu'il fonctionne et indique les informations de voltage et le niveau de charge de la batterie.

13 Couvercle de protection de la batterie et broches de connexion :

Le couvercle maintient la batterie dans son logement, il est maintenu en place avec des vis ; vérifier sa présence, son état, ainsi que son verrouillage avec les vis, retirer le couvercle et contrôler les broches de connexion pour la batterie, vérifier qu'elles ne soient pas déformées, cassées ou noircies.



Doc : Gi48-202412 - 17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Vérification Visuelle et Fonctionnelle
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Accompagner de la notice d'utilisation du produit, de la fiche journal d'inspection et sans outillage spécifique ou appareil de mesure particulier. Observer visuellement et au toucher chaque composant du produit afin de détecter des anomalies. Si un point de contrôle ci-dessous était défectueux, il est obligatoire de ne plus utiliser l'appareil et de le remplacer par un appareil conforme ou de le retourner soit à Kratos Safety, soit un centre agréé afin de réaliser les réparations. L'utilisation de cette fiche aux fins d'inspection périodique est réservée aux personnes compétentes.

Contrôler visuellement l'aspect du Smart Spider ; celui-ci doit être contrôlable

Page 3/3

14 Batterie :

Elle permet de stocker l'électricité pour faire fonctionner le Smart Spider ; vérifier qu'elle ne soit pas déformée, cassée, vérifier qu'elle puisse s'insérer sans difficulté dans le Smart Spider. Contrôler l'état des broches et des câbles électriques, vérifier qu'ils ne soient pas déformés, cassés ou noircis.

15 Point de charge de la batterie :

Il permet de charger la batterie sans la retirer du Smart Spider ; vérifier sa présence, son état et son fonctionnement en connectant le chargeur de batterie.

16 Contrôle fonctionnel :

Ce contrôle doit s'effectuer avec une batterie suffisamment chargée (80%) sans cordage et sans charge.

- Retirer le capot de protection de la poulie d'entraînement, mettre le Smart Spider en marche via le bouton marche / arrêt, puis sélectionner une direction via le bouton montée / descente, puis tourner le variateur de vitesse, vérifier que la vitesse de rotation de la poulie d'entraînement varie en fonction de la rotation du variateur. Effectuer le même test dans la direction opposée, prêter une attention particulière aux bruits anormaux.

Test de la fonction d'arrêt d'urgence

- Le rôle du bouton d'arrêt d'urgence est de couper l'alimentation du Smart Spider ; pour vérifier son fonctionnement, vous devez mettre le Smart Spider en marche via le bouton marche/arrêt, puis sélectionner l'un des boutons montée / descente, puis tourner le variateur et vérifier en poussant le bouton d'arrêt d'urgence que le Smart Spider cesse de fonctionner. Vérifier son réarmement en le tournant d'un quart de tour dans le sens horaire : lorsqu'il est tourné, il doit revenir de lui-même dans sa position initiale sans aucune aide.

Ces contrôles doivent s'effectuer avec une batterie suffisamment chargée (80%), un cordage neuf monté sur le Smart Spider et avec une charge de 200 kg. Il est important d'effectuer ces manœuvres en ayant pris les dispositions nécessaires afin que la charge ne présente pas de danger pour le vérificateur ou les biens matériels, nous recommandons que la charge soit au début du test positionnée au sol.

- La longe de connexion doit être connectée à un point d'ancrage, et la charge doit être connectée au cordage, mettre le Smart Spider en marche via le bouton marche/arrêt, puis sélectionner le bouton monté, puis tourner le variateur de vitesse progressivement, vérifier le déplacement de la charge sur une distance de 1 m, puis stabilisez-la, lorsqu'elle est stabilisée vérifier que le cordage ne glisse pas dans la poulie d'entraînement et qu'il n'y a pas de rotation de la poulie d'entraînement.

Test de la fonction descente d'urgence

- La descente d'urgence permet à cas de panne du Smart Spider d'utiliser soit le bouton, soit le levier de descente d'urgence afin de s'évacuer rapidement vers le bas ; vérifier son fonctionnement soit en pressant le bouton (FA7080010), soit en poussant le levier de descente d'urgence (FA7080050) afin de déposer la charge au sol.

Pilotage à distance

Le pilotage à distance permet de contrôler les déplacements du Smart Spider par le biais d'un téléphone, tablette (Android / IOS). Suivez les indications de la notice d'utilisation afin de vous connecter au Smart Spider, puis testez les fonctions de montée, descente et arrêt d'urgence.

17 Étiquettes d'identification :

Contrôler la présence et lisibilité des marquages.

État de conservation :

Évaluer l'état de conservation en tenant compte des contrôles ci-dessus, et de l'aspect général du produit.



Doc.: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Visual and Functional Verification
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Supported by the equipment's user manual and the inspection log; specific equipment and measuring devices not required. Look over and touch each component of the equipment in order to detect faults. If a below-mentioned control point is found to be defective, the device must absolutely not be reused and must be replaced with a compliant device or returned either to Kratos Safety or to a certified centre for repairs to be completed. The use of this sheet for periodic inspection is reserved for competent persons.

Visually check the appearance of the Smart Spider: it must be possible

Page 1/2

1 Carrying handle:

Check that it is in good condition (no deformation) and that it is securely attached to the Smart Spider.

2 Pulley and cable protection cover:

Its role is to protect access to the pulley; check its condition: no deformation. The cover is fitted with a push-button; check that when it is pressed it releases the cover; the cover is also positioned on the Smart Spider with 4 pins, as well as a loss prevention cable; check that all components are present, have a good fit and are in good condition.

3 Power button:

It is used to switch the Smart Spider on and off; check that it switches on and off when pressed.

4 Up/down button:

They are used to switch between ascent and descent; check the operation of the buttons independently: when one button is pressed, it should light up and switch off the other.

5 Hanging point for positioning the Smart Spider:

For Smart Spider suspended storage; check that it is present and in good condition: no deformation or cracks.

6 Connection lanyard:

It can either be connected to the harness attachment point or to an anchor point, and is linked to the Smart Spider by a connecting pin held in place with grub screws and a circlip. Check that the components are present, in good condition and tight: no deformation, cuts or other defects that could reduce their strength.

7 Rope and roller guide:

This assembly is designed to guide the rope over the drive pulley; check that the rollers rotate and are in good condition: they should have no deformations and be held in place by the rope guide, which is connected to the Smart Spider with screws. Check that all components are present and in good condition and that all screws are tight.

8 Rope ejector:

Its function is to eject the rope from the drive pulley, and it is connected to its support with two screws, while the support is also attached to the Smart Spider with two other screws. Check that they are present and that the components are in good condition, that there are no deformations or sharp edges, and that the screws are tight.

9 Drive pulley:

It allows the rope to pass through and maintains the force on the rope. It is connected to the motor shaft with a screw; check their condition: no deformation or sharp parts. Check the groove through which the rope passes and check that the screw is tight. Check that the pulley is firmly attached to the main shaft without any play.

10 Variable speed drive:

It can be used to vary the speed of rotation of the pulley; check that it is in good condition (no deformation) and that it works by turning it all the way to the stop: when it is released, it should return to its initial position on its own without any assistance.

11 Emergency lowering button or lever:

The emergency lowering button or lever is used to disable the Smart Spider's engine brake and allow emergency lowering; check the condition of the button or lever: no deformation. The lever is fitted with a loss prevention lanyard: check that it is present and in good condition, and that it fits into its housing.

12 Screen:

Its function is to display information about the battery; check that it is working and indicate the battery's voltage and charge level.

13 Battery protection cover and connection pins:

The cover holds the battery in place and is held in place by screws; check that it is present and in good condition, and that it is secured by the screws. Remove the cover and check that the battery connection pins are not bent, broken or blackened.



Doc.: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Visual and Functional Verification
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Supported by the equipment's user manual and the inspection log; specific equipment and measuring devices not required. Look over and touch each component of the equipment in order to detect faults. If a below-mentioned control point is found to be defective, the device must absolutely not be reused and must be replaced with a compliant device or returned either to Kratos Safety or to a certified centre for repairs to be completed. The use of this sheet for periodic inspection is reserved for competent persons.

Visually check the appearance of the Smart Spider: it must be possible

Page 2/2

14

Battery:

It is used to store electricity to power the Smart Spider; check that it is not deformed or broken and that it can be easily inserted into the Smart Spider. Check the condition of the pins and electrical cables, making sure they are not bent, broken or blackened.

15

Battery charging point:

It allows you to charge the battery without removing it from the Smart Spider; check it is present, in good condition and operational by connecting the battery charger.

16

Functional control:

This check should be carried out with a battery that is sufficiently charged (80%), with no ropes and no load.

- *Remove the protective cover from the drive pulley, switch the Smart Spider on using the on/off button, then select a direction using the up/down button, then turn the variable speed drive, checking that the speed of rotation of the drive pulley varies according to the rotation of the variable speed drive. Carry out the same test in the opposite direction, paying particular attention to any abnormal noises.*

Testing the emergency stop function

- *The purpose of the emergency stop button is to cut the power to the Smart Spider; to check that it is working, you need to switch the Smart Spider on using the on/off button, then select one of the up/down buttons, then turn the variable speed drive and check by pushing the emergency stop button that the Smart Spider stops working. Check that it is reset by turning it clockwise a quarter turn: when it is turned, it should return to its initial position without any assistance.*

These checks must be carried out with the battery sufficiently charged (80%), with a new rope fitted to the Smart Spider and with a load of 200 kg. It is important to carry out these manoeuvres having taken the necessary steps to ensure that the load does not present a danger to the tester or to material goods. We recommend that the load is positioned on the ground at the start of the test.

- *The connection lanyard must be connected to an anchor point, and the load must be connected to the rope. Switch on the Smart Spider via the on/off button, then select the up button, then turn the variable speed drive gradually, check the movement of the load over a distance of 1 m, then stabilise it. When it is stabilised, check that the rope is not slipping in the drive pulley and that there is no drive pulley rotation.*

Testing the emergency lowering function

- *In the event of a Smart Spider breakdown, the emergency lowering function allows you to use either the emergency lowering button or lever to quickly lower yourself to the ground; check that it works by pressing either the emergency lowering button (FA7080010) or lever (FA7080050) to lower the load to the ground.*

Remote control

Remote control lets you control the Smart Spider's movements using a phone or tablet (Android / iOS). Follow the instructions in the user guide to connect to the Smart Spider, then test the up, down and emergency stop functions.

17

Identification labels:

Check that markings are present and legible.

State of wear:

Evaluate the state of wear, keeping the above inspections in mind as well as the equipment's general appearance.



Doc.: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Comprobación visual y funcional
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Adjuntar el manual de instrucciones del producto y la ficha del diario de inspección, sin herramientas específicas ni aparato de medición especial. Realizar una inspección visual y táctil de cada componente del producto para detectar anomalías. Si alguno de los siguientes puntos de control fuera defectuoso, será indispensable dejar de usar el aparato y sustituirlo por un aparato adecuado o reenviarlo a KRATOS SAFETY o a un centro autorizado para realizar las reparaciones. El uso de esta ficha con fines de inspección periódica está reservado a las personas capacitadas para ello.

Controlar visualmente el aspecto del Smart Spider; este debe

Página 1/2

1 Asa de transporte:

Permite transportar el aparato. Compruebe que está en buen estado (sin deformaciones), firme y bien fijada a Smart Spider.

2 Cubierta de protección de poleas y cables:

Su función es proteger el acceso a la polea. Compruebe su estado: sin deformaciones. La cubierta tiene un pulsador; compruebe que al pulsarlo se libera la cubierta. La cubierta se fija al Smart Spider con 4 pasadores, y cuenta con un cable antipérdida; compruebe la presencia, el estado y el ajuste de los componentes.

3 Botón de encendido:

Sirve para encender y apagar el Smart Spider. Compruebe que se enciende y se apaga al pulsarlo.

4 Botón de subida/bajada:

Sirven para cambiar entre subida y bajada. Compruebe el funcionamiento de los botones de forma independiente: al pulsar un botón, este debe encenderse y apagarse el otro.

5 Punto de enganche para colocar el Smart Spider:

Sirve para guardar en suspensión el Smart Spider. Compruebe que está presente y en buen estado, sin deformaciones ni grietas.

6 Eslinga de conexión:

Puede conectarse al punto de enganche del arnés o a un punto de anclaje, y se une al Smart Spider mediante un pasador de conexión sujeto con tornillos sin cabeza y un anillo de seguridad. Compruebe que los componentes están presentes, en buen estado y bien apretados: sin deformaciones, cortes u otros defectos que puedan reducir su resistencia.

7 Guía de cuerda y rodillos:

Este conjunto está diseñado para guiar el cable sobre la polea motriz. Compruebe que los rodillos giran y están en buen estado: sin deformaciones. Están sujetos por la guía del cable, que está fijada al Smart Spider con tornillos. Compruebe que todos los componentes están presentes y en buen estado, y que todos los tornillos están apretados.

8 Expulsor de cuerda:

Su función es expulsar la cuerda de la polea motriz, y se fija a su soporte con dos tornillos, mientras que el soporte también está unido al Smart Spider con otros dos tornillos. Compruebe que están presentes y que los componentes están en buen estado, que no hay deformaciones ni bordes afilados y que los tornillos están apretados.

9 Polea motriz:

Permite el paso de la cuerda y mantiene su tensión. Se conecta al eje del motor con un tornillo. Compruebe su estado: sin deformaciones ni partes afiladas. Compruebe la ranura por la que pasa la cuerda y verifique que el tornillo esté bien apretado. Compruebe que la polea está firmemente sujeta al eje principal, sin holgura.

10 Variador de velocidad:

Sirve para variar la velocidad de rotación de la polea. Compruebe que está en buen estado (sin deformaciones) y que funciona girándola hasta el tope. Al soltarla, debe volver a su posición inicial por sí sola, sin ayuda.

11 Botón o palanca de bajada de emergencia:

El botón o palanca de bajada de emergencia se utiliza para desactivar el freno motor del Smart Spider y permitir la bajada de emergencia. Compruebe el estado del botón o palanca: sin deformaciones. La palanca está equipada con un cordón antipérdida: compruebe que está presente y en buen estado, y que encaja en su alojamiento.

12 Pantalla:

Su función es mostrar información sobre la batería, comprobar que funciona e indicar la tensión y el nivel de carga de la batería.

13 Tapa de protección de la batería y clavijas de conexión:

La tapa sujeta la batería y está fijada por tornillos. Compruebe que está presente y en buen estado, y que está bien sujeta por los tornillos. Retire la tapa y compruebe que las clavijas de conexión de la batería no están deformadas, rotas o ennegrecidas.



Doc.: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Comprobación visual y funcional
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Adjuntar el manual de instrucciones del producto y la ficha del diario de inspección, sin herramientas específicas ni aparato de medición especial. Realizar una inspección visual y táctil de cada componente del producto para detectar anomalías. Si alguno de los siguientes puntos de control fuera defectuoso, será indispensable dejar de usar el aparato y sustituirlo por un aparato adecuado o reenviarlo a KRATOS SAFETY o a un centro autorizado para realizar las reparaciones. El uso de esta ficha con fines de inspección periódica está reservado a las personas capacitadas para ello.

Controlar visualmente el aspecto del Smart Spider; este debe

Página 2/2

14

Batería:

Se utiliza para almacenar la electricidad que alimenta el Smart Spider. Compruebe que no está deformada ni rota y que puede insertarse fácilmente en el Smart Spider. Compruebe el estado de las clavijas y los cables eléctricos; asegúrate de que no estén deformados, rotos o ennegrecidos.

15

Puerto de carga de la batería:

Permite cargar la batería sin sacarla del Smart Spider. Compruebe su presencia, estado y funcionamiento conectando el cargador de batería.

16

Control funcional:

Esta comprobación debe realizarse con la batería suficientemente cargada (80 %), sin cables y sin carga.

- *Retire la cubierta protectora de la polea motriz, encienda el Smart Spider con el botón de encendido/apagado, seleccione una dirección con el botón de subida/bajada y gire el variador de velocidad, comprobando que la velocidad de rotación de la polea motriz varía en función de la rotación del variador. Realice la misma prueba en sentido contrario, prestando especial atención a cualquier ruido anormal.*

Prueba de funcionamiento de parada de emergencia

- *La finalidad del botón de parada de emergencia es cortar la alimentación del Smart Spider. Para comprobar que funciona, hay que encender el Smart Spider con el botón de encendido/apagado, luego seleccionar uno de los botones de subida/bajada, a continuación girar el variador y comprobar, pulsando el botón de parada de emergencia, que Smart Spider deja de funcionar. Compruebe que está reajustado girándolo un cuarto de vuelta en el sentido de las agujas del reloj: al girarlo, debe volver a su posición inicial sin ayuda.*

Estas comprobaciones deben realizarse con la batería suficientemente cargada (80 %), con una cuerda nueva instalada en el Smart Spider y con una carga de 200 kg. Es importante realizar estas maniobras habiendo tomado las medidas necesarias para que la carga no suponga un peligro para el verificador ni para cualquier bien material. Se recomienda colocar la carga en el suelo al inicio de la prueba.

- *La eslinga de conexión debe estar conectada a un punto de anclaje, y la carga debe estar conectada a la cuerda. Encienda el Smart Spider mediante el botón de encendido/apagado, después seleccione el botón de subida, a continuación gire el variador de velocidad gradualmente. Compruebe el movimiento de la carga en una distancia de 1 m. Después, estabilícela. Cuando esté estabilizada compruebe que la cuerda no resbala en la polea motriz y que no hay rotación de la polea motriz.*

Prueba de funcionamiento de la bajada de emergencia

- *En caso de avería del Smart Spider, la función de bajada de emergencia le permite utilizar el botón o la palanca de bajada de emergencia para bajar rápidamente al suelo. Compruebe que funciona pulsando el botón (FA7080010) o la palanca de bajada de emergencia (FA7080050) para bajar la carga al suelo.*

Mando a distancia

El mando a distancia permite controlar los movimientos del Smart Spider mediante un teléfono o tableta (Android / IOS). Siga las instrucciones de la guía del usuario para conectarse al Smart Spider y, a continuación, pruebe las funciones de subida, bajada y parada de emergencia.

17

Etiquetas de identificación:

Controle la presencia y legibilidad de los marcados.

Estado de conservación:

Evalúe el estado de conservación teniendo en cuenta los controles anteriores y el aspecto general del producto.



Doc: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Controllo visivo e funzionale
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Eseguire le verifiche tenendo il manuale d'uso e la scheda d'ispezione del prodotto alla mano e senza utensili o dispositivi di misurazione particolari. Osservare e controllare al tatto tutte le parti del prodotto in modo da rilevare eventuali anomalie. Se uno degli elementi da ispezionare indicati di seguito dovesse rivelarsi difettoso, interrompere l'uso del dispositivo e sostituirlo con uno conforme oppure restituirlo a Kratos Safety o rivolgersi a un centro autorizzato per effettuare le riparazioni necessarie. L'uso della presente scheda di ispezione periodica è riservato esclusivamente a personale competente.

Controllare a vista l'aspetto dello Smart Spider; questo deve essere ispezionabile

Pagina 1/2

1 Maniglia di trasporto:

Viene utilizzata per il trasporto del dispositivo; controllare che sia in buone condizioni, che non presenti segni di deformazione e che sia saldamente fissata allo Smart Spider.

2 Coperchio di protezione della puleggia e del cavetto:

Il suo ruolo è quello di proteggere l'accesso alla puleggia; verificarne lo stato: assenza di deformazioni. Il coperchio è dotato di un pulsante di rilascio; premere il pulsante per verificare che il rilascio funzioni, il coperchio è posizionato anche sullo Smart Spider con 4 perni, oltre a un cavetto anti-smarrimento; verificare la presenza, lo stato e la tenuta dei componenti.

3 Pulsante di accensione:

Serve per accendere e spegnere lo Smart Spider; verificare che premendo il pulsante questo si accenda e si spenga.

4 Pulsanti di salita / discesa:

Servono per passare dalla modalità di salita a quella di discesa e viceversa; verificare il funzionamento dei pulsanti in modo indipendente: quando si preme un pulsante, questo deve accendersi e l'altro spegnersi.

5 Punto di attacco per il posizionamento dello Smart Spider:

Punto di ancoraggio dedicato allo stoccaggio in sospensione dello Smart Spider; verificarne la presenza e lo stato: assenza di deformazioni o crepe.

6 Cordino di collegamento:

Può essere collegato al punto di attacco dell'imbracatura o a un punto di ancoraggio ed è collegato allo Smart Spider tramite un perno di collegamento tenuto in posizione con grani e un anello di sicurezza. Verificare che i componenti siano presenti, in buone condizioni e ben saldi: assenza di deformazioni, tagli o altri difetti che potrebbero ridurre la resistenza.

7 Guidafune e rulli:

Questo assieme ha la funzione di guidare la fune sulla puleggia motrice; verificare che i rulli girino liberamente e che siano in buone condizioni: assenza di deformazioni, sono tenuti in posizione dal guidafune che è collegato allo Smart Spider tramite viti. Verificare che tutti i componenti siano presenti e in buone condizioni e che tutte le viti siano serrate.

8 Estrattore fune:

Il suo ruolo è quello di espellere la fune dalla puleggia motrice ed è collegato al suo supporto con due viti, mentre il supporto è fissato allo Smart Spider con altre due viti. Verificare che i componenti siano presenti e in buone condizioni, che non vi siano deformazioni o parti taglienti e che le viti siano serrate.

9 Puleggia di azionamento:

Permette il passaggio della fune mantenendovi forza applicata ed è collegata all'albero del motore con una vite; verificarne lo stato: assenza di deformazioni e parti taglienti. Controllare la scanalatura attraverso la quale passa la fune e verificare che la vite sia ben stretta. Verificare che la puleggia sia saldamente fissata all'albero principale e che non vi sia gioco.

10 Variatore di velocità:

Permette di variare la velocità di rotazione della puleggia; verificare che sia in buone condizioni (assenza di deformazioni) e controllare che funzioni facendolo girare fino all'arresto: quando viene rilasciato, deve tornare da solo nella posizione iniziale, senza alcun aiuto.

11 Pulsante o leva di discesa di emergenza:

Il pulsante o la leva di discesa di emergenza serve a disattivare il freno motore dello Smart Spider e a consentire la discesa di emergenza; verificare lo stato del pulsante o della leva: assenza di deformazioni. La leva è dotata di cordino anti-smarrimento: verificare che sia presente e in buone condizioni e che si posizioni in sede.

12 Schermo:

Serve per mostrare le informazioni sulla batteria; verificare che funzioni e che indichi le informazioni di tensione e del livello di carica della batteria.



Doc: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Controllo visivo e funzionale
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Eseguire le verifiche tenendo il manuale d'uso e la scheda d'ispezione del prodotto alla mano e senza utensili o dispositivi di misurazione particolari. Osservare e controllare al tatto tutte le parti del prodotto in modo da rilevare eventuali anomalie. Se uno degli elementi da ispezionare indicati di seguito dovesse rivelarsi difettoso, interrompere l'uso del dispositivo e sostituirlo con uno conforme oppure restituirlo a Kratos Safety o rivolgersi a un centro autorizzato per effettuare le riparazioni necessarie. L'uso della presente scheda di ispezione periodica è riservato esclusivamente a personale competente.

Controllare a vista l'aspetto dello Smart Spider; questo deve essere

Pagina 2/2

13 Coperchio di protezione della batteria e spinotti di connessione:

Il coperchio tiene in posizione la batteria ed è fissato da viti; verificare che sia presente e in buone condizioni e che le viti lo fissino in sede. Rimuovere il coperchio e controllare che gli spinotti di connessione della batteria non siano deformati, rotti o anneriti.

14 Batteria:

Serve a immagazzinare l'elettricità per alimentare lo Smart Spider; verificare che non sia deformata o rotta e che si inserisca senza difficoltà nello Smart Spider. Controllare lo stato degli spinotti e dei cavi elettrici, verificando che non siano deformati, rotti o anneriti.

15 Porta di ricarica della batteria:

Consente di caricare la batteria senza rimuoverla dallo Smart Spider; verificarne la presenza, le condizioni e il funzionamento collegando il caricabatteria.

16 Ispezione funzionale:

Questo controllo deve essere effettuato con la batteria sufficientemente carica (80%), senza corde e senza carico.

- *Rimuovere il coperchio di protezione dalla puleggia motrice, accendere lo Smart Spider con il pulsante On/Off, selezionare una direzione con il pulsante salita/discesa, quindi far girare il variatore, verificando che la velocità di rotazione della puleggia motrice vari in base alla rotazione del variatore. Ripetere la prova nella direzione opposta, prestando particolare attenzione a eventuali rumori anomali.*

Test della funzione di arresto di emergenza

- *Il pulsante di arresto di emergenza serve a interrompere l'alimentazione dello Smart Spider; per verificarne il funzionamento, è necessario accendere lo Smart Spider con il pulsante On/Off, quindi selezionare uno dei pulsanti di salita/discesa, ruotare il variatore e premere il pulsante di arresto di emergenza per verificare che lo Smart Spider smetta di funzionare. Verificare il ripristino del dispositivo ruotandolo di un quarto di giro in senso orario: una volta ruotato, deve tornare nella posizione iniziale senza alcun aiuto.*

Questi controlli devono essere eseguiti con la batteria sufficientemente carica (80%), una corda nuova montata sullo Smart Spider e un carico di 200 kg. È importante eseguire queste manovre dopo aver preso le misure necessarie per garantire che il carico non costituisca un pericolo per il collaudatore o per i beni materiali. Si consiglia di posizionare il carico a terra all'inizio della prova.

- *Il cordino di collegamento deve essere collegato a un punto di ancoraggio e il carico deve essere collegato alla fune, accendere lo Smart Spider tramite il pulsante On/Off, selezionare il pulsante di salita, far girare gradualmente il variatore di velocità, verificare il movimento del carico su una distanza di 1 m, quindi stabilizzarlo, quando si sarà stabilizzato verificare che la fune non scivoli nella puleggia motrice e che non vi sia rotazione della puleggia motrice.*

Prova della funzione di discesa di emergenza

- *In caso di guasto di Smart Spider, la funzione di discesa di emergenza consente di utilizzare il pulsante o la leva di discesa di emergenza per ritornare rapidamente a terra; verificarne il funzionamento premendo il pulsante (FA7080010) o la leva di discesa di emergenza (FA7080050) per abbassare il carico a terra.*

Comando a distanza

La funzione di comando a distanza consente il controllo dei movimenti dello Smart Spider tramite un telefono o un tablet (Android / IOS). Seguire le istruzioni del manuale d'uso per collegarsi allo Smart Spider, quindi testare le funzioni di salita, discesa e arresto di emergenza.

17 Etichette identificative:

Controllare che le marcature siano presenti e leggibili.

Stato di conservazione:

Valutare lo stato di conservazione tenendo conto dei risultati delle verifiche elencate sopra e dell'aspetto generale del prodotto.



Dok.: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Sicht-/Funktionsprüfung
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Führen Sie die Bedienungsanleitung des Produkts sowie das entsprechende Blatt des Prüfbuchs mit sich und nehmen Sie weder Spezialwerkzeug noch ein besonderes Messgerät zu Hilfe. Führen Sie eine Sicht- und Tastprüfung aller Bauteile des Produkts durch, um Anomalien aufzudecken. Ist bei der Überprüfung einer der unten angegebenen Kontrollpunkte fehlerhaft, darf das Gerät nicht mehr genutzt werden und muss durch ein den Vorgaben entsprechendes Produkt ersetzt oder an Kratos Safety bzw. an ein ermächtigtes Prüfungszentrum zurückgeschickt werden, um dort repariert zu werden. Die Verwendung dieses Formulars für regelmäßige Inspektionen ist befähigten Personen vorbehalten.

Sichtprüfung des Zustands des Smart Spider durchführen; er muss prüfbar sein

Seite 1/2

1 Tragegriff:

Er ermöglicht das Tragen des Geräts; überprüfen Sie seinen Zustand: keine Verformung, sowie seinen Sitz, er muss fest mit dem Smart Spider verbunden sein.

2 Schutzabdeckung für Seilrolle und Drahtseil:

Ihre Aufgabe ist es, den Zugang zur Umlenkrolle zu schützen; überprüfen Sie seinen Zustand: keine Verformung. Die Abdeckung ist mit einem Druckknopf ausgestattet; prüfen Sie, ob dieser beim Drücken die Abdeckung freigibt; die Abdeckung ist auch beim Smart Spider mit 4 Achsen und einem Fangseil zur Verliersicherung positioniert; prüfen Sie das Vorhandensein, den Zustand und den Sitz der Komponenten.

3 Einschaltknopf:

Sie ermöglicht das Ein- und Ausschalten des Smart Spiders; achten Sie darauf, dass sich der Smart Spider ein- oder ausschaltet, wenn sie gedrückt wird.

4 Taste Heben/Senken:

Diese Tasten dienen zum Wechsel zwischen Heben und Senken; überprüfen Sie unabhängig voneinander die Funktion der Tasten: Wenn eine Taste gedrückt wird, muss diese aufleuchten und die andere ausgehen.

5 Aufhängepunkt für die Positionierung des Smart Spider:

Dieser dient zur hängenden Lagerung des Smart Spider; überprüfen Sie sein Vorhandensein und seinen Zustand: keine Verformungen oder Risse.

6 Verbindungsmittel:

Es ermöglicht entweder die Verbindung mit dem Aufhängepunkt des Gurtes oder die Verbindung mit einem Anschlagpunkt. Es ist mit dem Smart Spider über einen Verbindungsbolzen verbunden, der mit Madenschrauben und einem Sicherungsring gehalten wird. Überprüfen Sie das Vorhandensein, den Zustand, den Halt und den festen Sitz der Komponenten: sie dürfen keine Verformungen, Einschnitte oder andere Defekte aufweisen, die ihre Festigkeit verringern könnten.

7 Seil- und Rollenführung:

Diese Baugruppe ist für die Führung des Seils auf der Antriebsrolle vorgesehen; überprüfen Sie die Drehung der Rollen sowie ihren Zustand: keine Verformung zulässig, sie werden von der Seilführung gehalten, die mit Schrauben mit dem Smart Spider verbunden ist. Überprüfen Sie das Vorhandensein, den Zustand der Komponenten und den festen Sitz der Schrauben.

8 Seilauswerfer:

Seine Aufgabe ist es, das Seil von der Antriebsrolle auszuwerfen. Er ist mit zwei Schrauben mit seiner Halterung verbunden, und die Halterung ist ebenfalls mit zwei weiteren Schrauben am Smart Spider befestigt. Überprüfen Sie sein Vorhandensein und den Zustand der Komponenten, die keine Verformungen oder scharfe Teile aufweisen dürfen, prüfen Sie auch, dass die Schrauben fest angezogen sind.

9 Antriebsrolle:

Sie ermöglicht den Seildurchgang und hält die Kraft auf der Leine, sie ist mit einer Schraube mit der Motorachse verbunden; überprüfen Sie ihren Zustand: keine Verformungen oder scharfe Teile zulässig. Überprüfen Sie die Nut, durch die das Seil läuft, kontrollieren Sie, ob die Schraube fest angezogen ist. Stellen Sie sicher, dass die Antriebsrolle fest und ohne Spiel auf der Hauptachse sitzt.

10 Geschwindigkeitsregler:

Damit kann die Drehgeschwindigkeit der Antriebsrolle variiert werden; überprüfen Sie seinen Zustand: keine Verformung, und seine Funktionsfähigkeit, indem Sie ihn bis zum Anschlag drehen: Wenn er losgelassen wird, muss er von selbst ohne Hilfe in seine Ausgangsposition zurückkehren.

11 Notabsenknopf oder -hebel :

Der Knopf oder Hebel für die Notabsenkung dient zur Deaktivierung der Motorbremse des Smart Spider und ermöglicht eine Notabsenkung; überprüfen Sie den Zustand des Knopfes oder Hebels: keine Verformung. Der Hebel ist mit einem Verlierschutz-Verbindungsmittel ausgestattet: Überprüfen Sie sein Vorhandensein und seinen Zustand und stellen Sie sicher, dass es in seiner Aufnahme sitzt.

12 Display:

Seine Aufgabe ist es, Informationen über den Akku anzuzeigen; zu überprüfen, ob er funktioniert, und Informationen über die Spannung und den Ladezustand des Akkus anzuzeigen.



Dok.: Gi48-202412-17

Smart Spider Pro / Smart Spider Max - Sicht-/Funktionsprüfung
FA7080010 / FA7080050 / FA7080000



Führen Sie die Bedienungsanleitung des Produkts sowie das entsprechende Blatt des Prüfbuchs mit sich und nehmen Sie weder Spezialwerkzeug noch ein besonderes Messgerät zu Hilfe. Führen Sie eine Sicht- und Tastprüfung aller Bauteile des Produkts durch, um Anomalien aufzudecken. Ist bei der Überprüfung einer der unten angegebenen Kontrollpunkte fehlerhaft, darf das Gerät nicht mehr genutzt werden und muss durch ein den Vorgaben entsprechendes Produkt ersetzt oder an Kratos Safety bzw. an ein ermächtigtes Prüfungszentrum zurückgeschickt werden, um dort repariert zu werden. Die Verwendung dieses Formulars für regelmäßige Inspektionen ist befähigten Personen vorbehalten.

Sichtprüfung des Zustands des Smart Spider durchführen; er muss prüfbar sein

Seite 2/2

13 Schutzabdeckung des Akkus und Verbindungsstifte:

Die Abdeckung hält den Akku in seinem Fach, sie wird mit Schrauben festgehalten; prüfen Sie das Vorhandensein, den Zustand und die Verriegelung mit den Schrauben, nehmen Sie die Abdeckung ab und prüfen Sie die Verbindungsstifte für den Akku, prüfen Sie, ob sie verbogen, abgebrochen oder geschwärzt sind.

14 Akku:

Er speichert Strom für den Betrieb des Smart Spider; prüfen Sie, dass er nicht verformt oder kaputt ist, prüfen Sie, dass er problemlos in den Smart Spider eingefügt werden kann. Überprüfen Sie den Zustand der elektrischen Stifte und Kabel und stellen Sie sicher, dass sie nicht verbogen, gebrochen oder geschwärzt sind.

15 Anschluss zum Aufladen des Akkus:

Er ermöglicht das Aufladen des Akkus, ohne ihn aus dem Smart Spider zu entfernen; überprüfen Sie das Vorhandensein, den Zustand und die Funktion des Akkus, indem Sie das Akkuladegerät anschließen.

16 Funktionsprüfung:

Diese Prüfung sollte mit einem ausreichend geladenen Akku (80 %) ohne Seile und ohne Last durchgeführt werden.

- Entfernen Sie die Schutzabdeckung der Antriebsrolle, schalten Sie den Smart Spider über den Ein/Aus-Knopf ein, wählen Sie dann eine Richtung mit der Taste Heben/Senken, drehen Sie dann den Geschwindigkeitsregler, prüfen Sie, ob sich die Drehzahl der Antriebsrolle entsprechend der Drehung des Geschwindigkeitsreglers ändert. Führen Sie denselben Test in der entgegengesetzten Richtung durch, achten Sie dabei besonders auf anormale Geräusche.

Test der Not-Aus-Funktion

- Die Rolle des Not-Aus-Knopfes ist es, die Stromversorgung des Smart Spider zu trennen; um die Funktion des Not-Aus-Knopfes zu überprüfen, müssen Sie den Smart Spider über den Ein-/Aus-Knopf einschalten, dann eine der Tasten Heben/Senken wählen, den Drehknopf drehen und durch Drücken des Not-Aus-Knopfes überprüfen, ob der Smart Spider nicht mehr funktioniert. Überprüfen Sie das Zurücksetzen der Funktion, indem Sie den Knopf um eine Vierteldrehung im Uhrzeigersinn drehen: Wenn er gedreht wird, muss er ohne Hilfe von selbst in seine Ausgangsposition zurückkehren.

Diese Kontrollen müssen mit einem ausreichend geladenen Akku (80 %), neuen, auf dem Smart Spider angebrachten Seilen und mit einer Last von 200 kg durchgeführt werden. Es ist wichtig, dass Sie diese Manöver mit den nötigen Vorkehrungen durchführen, damit die Last keine Gefahr für den Prüfer darstellt oder Sachschäden verursacht. Wir empfehlen, dass die Last zu Beginn des Tests auf dem Boden positioniert ist.

- Das Verbindungsmittel muss mit einem Anschlagpunkt verbunden sein und die Last muss mit dem Seil verbunden sein. Schalten Sie den Smart Spider über den Ein/Aus-Knopf ein, wählen Sie dann die Taste „Heben“ und drehen Sie den Geschwindigkeitsregler allmählich. Überprüfen Sie die Bewegung der Last über eine Distanz von 1 m und stabilisieren Sie sie dann. Wenn sie stabilisiert ist, überprüfen Sie, ob das Seil in der Antriebsrolle rutscht und ob sich die Antriebsrolle dreht.

Test der Notabsenkfunktion

- Die Notabsenkung ermöglicht es, bei einer Panne des Smart Spiders entweder den Notabsenknopf oder den Notabsenkhebel zu nutzen, um sich schnell nach unten zu bewegen; überprüfen Sie die Funktion entweder durch Drücken des Knopfes (FA7080010) oder durch Drücken des Notabsenkhebels (FA7080050), um die Last auf den Boden zu bringen.

Fernsteuerung

Die Fernsteuerung ermöglicht es, die Bewegungen des Smart Spider über ein Smartphone oder Tablet (Android / IOS) zu kontrollieren. Folgen Sie den Anweisungen in der Bedienungsanleitung, um sich mit dem Smart Spider zu verbinden, und testen Sie dann die Funktionen Heben, Senken und Notstopp.

17 Kennzeichnungsetiketten:

Kontrollieren Sie das Vorhandensein und die Lesbarkeit der Kennzeichnungen.

Allgemeiner Zustand:

Bewerten Sie den allgemeinen Zustand des Produkts unter Berücksichtigung der oben erwähnten Prüfungen und seines allgemeinen Erscheinungsbilds.